

L71 - Programmation temps réel

La programmation embarquée et temps réel en C, C++ et Java(TM).

Java est une marque déposée de Sun Microsystems

Objectifs

- Découvrir les concepts de base du multi-tâches et du temps réel
- Apprendre à lire des diagrammes de conception temps-réel UML-RT
- Comprendre le fonctionnement d'une chaîne de compilation
- Analyser les options d'optimisation de code du compilateur
- Développer des applications pour accéder aux ports d'E/S et gérer les interruptions
- Interfacer C et assembleur pour mettre en œuvre des instructions spécifiques du processeur cible
- Maîtriser les difficultés de la programmation concurrente
- Connaître les standards applicables
- Découvrir les contraintes temps réel (déterminisme, interruptions, préemption...)
- Comprendre les implications des architectures des processeurs en contexte temps-réel (cache, pipeline,...)
- Mettre au point des applications multi-tâches
- Utiliser le langage C pour implémenter un noyau temps-réel minimal

A la demande des développeurs auxquels elle est particulièrement destinée cette formation met principalement l'accent sur de nombreux exercices pratiques allant jusqu'à la réalisation effective d'un système temps-réel embarqué.

Les personnes désireuses d'un cours couvrant de façon plus large les problèmes d'utilisation d'UML/RT dans le contexte projet peuvent regarder également notre cours référence cours [L70 - Les projets temps réel](#)

Matériel

- Un PC et une carte ColdFire par binôme
- Chaîne de compilation croisée et sonde d'émulation BDM
- Machine virtuelle Java
- Manipulations et exercices en environnements natif et croisé
- Un support de cours ainsi que la disquette contenant les exemples

Pré-requis

- Connaissance de la programmation en C, C++ ou Java (niveau cours L2, L3 ou L4)
- Connaissance d'un microprocesseur souhaitée
- Connaissance de la programmation embarquée utile

Environnement du cours

- Cours théorique
 - Support de cours au format PDF (en anglais) et une version imprimée lors des sessions en présentiel
 - Cours dispensé via le système de visioconférence Teams (si à distance)
 - Le formateur répond aux questions des stagiaires en direct pendant la formation et fournit une assistance technique et pédagogique
- Activités pratiques
 - Les activités pratiques représentent de 40% à 50% de la durée du cours
 - Elles permettent de valider ou compléter les connaissances acquises pendant le cours théorique.
 - Exemples de code, exercices et solutions
 - Pour les formations à distance:
 - ▶ Un PC Linux en ligne par stagiaire pour les activités pratiques, avec tous les logiciels nécessaires préinstallés.
 - ▶ Le formateur a accès aux PC en ligne des stagiaires pour l'assistance technique et pédagogique
 - ▶ Certains travaux pratiques peuvent être réalisés entre les sessions et sont vérifiés par le formateur lors de la session suivante.

- Pour les formations en présentiel::
 - ▶ Un PC (Linux ou Windows) pour les activités pratiques avec, si approprié, une carte cible embarquée.
 - ▶ Un PC par binôme de stagiaires s'il y a plus de 6 stagiaires.
- Pour les formations sur site:
 - ▶ Un manuel d'installation est fourni pour permettre de préinstaller les logiciels nécessaires.
 - ▶ Le formateur vient avec les cartes cible nécessaires (et les remporte à la fin de la formation).
- Une machine virtuelle préconfigurée téléchargeable pour refaire les activités pratiques après le cours
- Au début de chaque session (demi-journée en présentiel) une période est réservée à une interaction avec les stagiaires pour s'assurer que le cours répond à leurs attentes et l'adapter si nécessaire

Audience visée

- Tout ingénieur ou technicien en systèmes embarqués possédant les prérequis ci-dessus.

Plan du cours

Introduction au temps réel

- concepts temps réel de base
- contraintes particulières du temps réel
- programmation structurée et objet
- apports des techniques objets

L'approche temps réel avec UML

- genèse d'UML
- modèles UML standards
- cycle de développement Objet
- contraintes liées à l'interprétation des diagrammes
- comment lire les diagrammes UML

Analyse des éléments constitutifs d'une chaîne de compilation

- Explication des étapes du processus de génération de code en natif et en croisé
- Rôle du compilateur, de l'assembleur et du linker
- Paramétrage en fonction d'un mapping mémoire
- Structure d'un programme source C, distinction des parties essentielles : préprocesseur, déclaration des variables globales, fonctions
- Découpage d'une application en fichiers distincts
- Le préprocesseur
- Les instructions define et include
- Ecriture de macros
- Précautions à prendre dans les headers pour éviter les redéclarations de variables
- Notion de projet, réalisation de bibliothèques

Exercice : mise en œuvre de la chaîne de compilation et fabrication d'une bibliothèque

Particularités de la programmation dans le contexte embarqué

- Analyse d'une instruction de transfert assembleur pour comprendre l'accès à la mémoire
- Mise en évidence de la distinction adresse / contenu
- Calculs d'adresses, opérations mêlant pointeurs et adresses absolues
- Les tableaux de pointeurs

Exercice : allocation d'un pointeur sur un port d'I/O

- Accès aux champs d'une structure
- Déclaration de variables et de pointeurs sur type structuré

- Explication du padding imposé par les règles d'alignement : options pack du compilateur
- Les formats big et little endian
- Les structures à champ de bits : modélisation des périphériques
- Les unions : une même zone mémoire peut être envisagée de différentes manières

Exercice : modélisation de l'UART du ColdFire au moyen d'une union et d'une structure à champs de bits et communication avec un terminal

- Utilité des tableaux de pointeurs sur des fonctions

Exercice : lancement d'une fonction à partir d'un tableau de pointeurs

- Distinction entre adressage absolu et adressage relatif pour la relogeabilité du code et des données
- Réentrance des handlers d'exception
- Cstart : initialisation du pointeur de pile et mise à 0 des variables non initialisées
- Inconvénients des fonctions Setjmp et Longjmp
- Gestion de la mémoire
 - Algorithmes
 - Gestion des fuites mémoire
- Mise en EPROM d'une application

Exercice : mise en évidence et détection de fuites mémoire

Principe de fonctionnement d'un système Temps réel et embarqué

- Notion de tâche
- Cadencement des tâches selon leur priorité, préemption
- Sauvegarde de contexte
- Nécessité d'un tick temps réel pour déclencher les commutations de tâches

Les traitements concurrents

- Recensement des champs d'un descripteur de tâche
- Réalisation d'une structure chaînée des tâches en attente d'exécution
- Insertion d'un nouveau descripteur lors du chargement d'une nouvelle tâche
- Exemple de règles d'ordonnancement: priorité évoluant en fonction du temps
- Réorganisation de la file lors de l'invocation de l'ordonnanceur: préemption

Les interruptions

- Nécessité des interruptions dans un système embarqué
- Distinction entre déclenchement sur front et sur niveau
- Acquiescement logiciel
- Ecriture d'un gestionnaire d'interruption : distinction des 3 étapes prologue / corps / épilogue
- Table de vecteurs
- Ecriture des fonctions d'installation et de lecture de vecteur

Exercice : lancement d'une action suite à une interruption

Mise au point

- Communication avec la cible
- Les différents niveaux de mise au point : C, assembleur
- Les fenêtres du debugger : source, mémoire, pile et variables
- Positionnement de points d'arrêt
- Analyse de la pile et extraction des stacks frames correspondant aux fonctions imbriquées
- Les procédés de mise au point sur les processeurs récents munis de cache : synchronisation avec un analyseur logique

La programmation dans le contexte multi-tâches

- Structures de données:
 - Listes simplement chaînées
 - Listes doublement chaînées
 - Listes circulaires

- Files d'attentes
- Piles

Exercice : réalisation de listes chaînées utilisables en contexte multi-tâches

- Noyau temps-réel minimal
 - descripteurs de tâches
 - scheduling

Exercice : réalisation d'un scheduler simple, "fair scheduling"

- Synchronisation entre tâches
 - Modes de synchronisation
 - Primitives de synchronisation

Exercice : gestion d'un sémaphore, "fixed scheduling"

- Gestion des accès concurrents
 - Variable simple
 - Structure de données
 - Entre tâches
 - Entre tâches et routines d'interruption

Exercice : synchronisation et communication entre tâches

- Gestion de la mémoire
 - Algorithmes
 - Gestion des fuites mémoire

Exercice : mise en évidence et détection de fuites mémoire